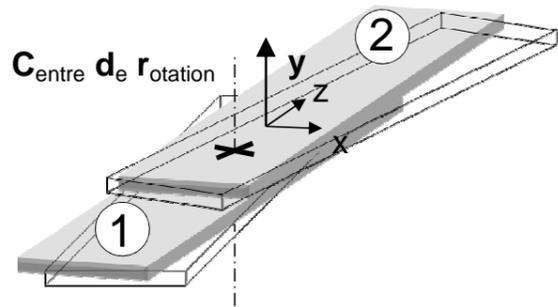


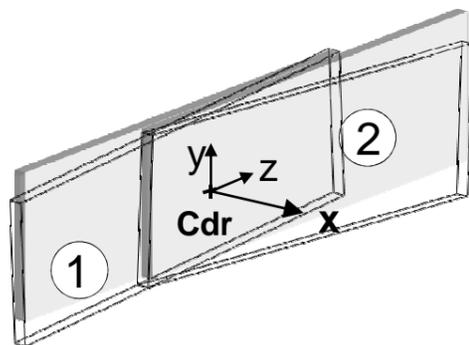
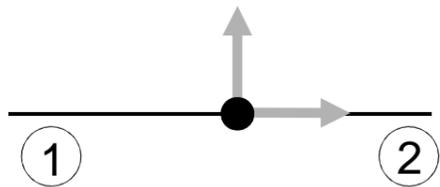
Liaison par plans parallèles de degrés 2 avec un axe de rotation \perp aux plans.

Convention: le repère de référence est le repère local de l'élément porté.

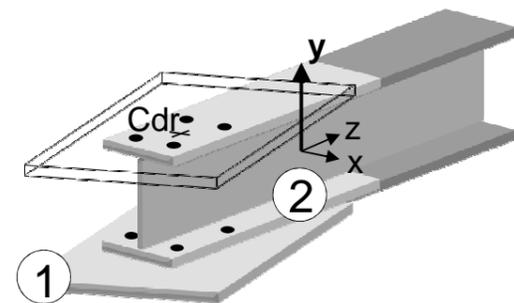
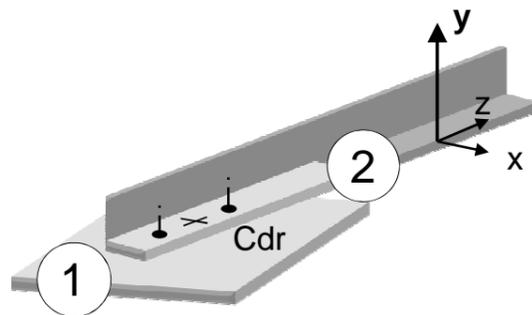
Principe



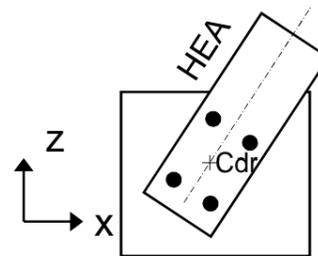
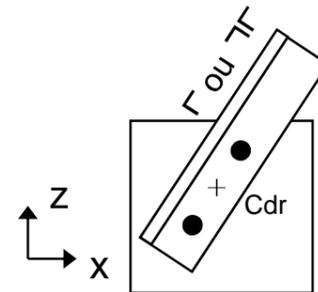
Modèle mécanique



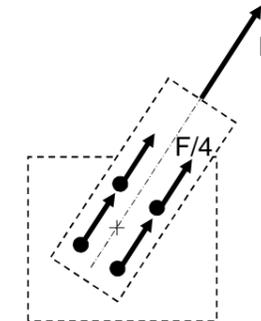
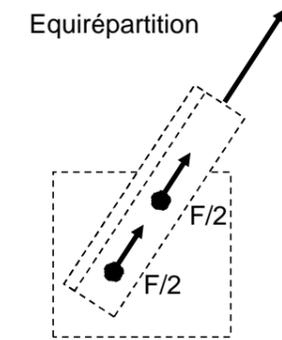
Attache par boulons ordinaires



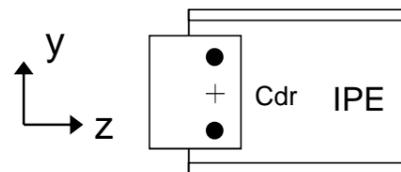
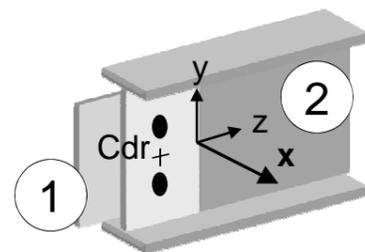
Plan de détail



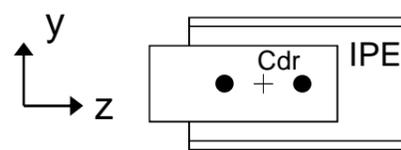
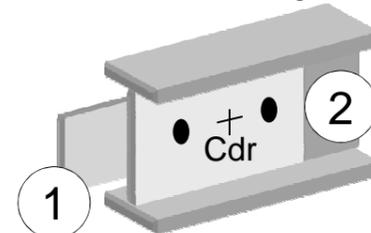
Modèles de distribution



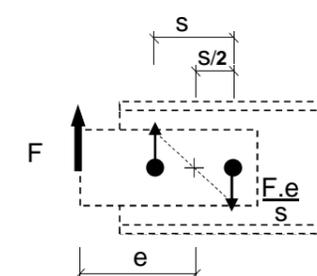
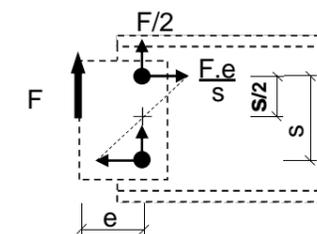
Attache en hauteur



Attache en longueur



Equirépartition et excentrement



Critères de dimension

- Pression diamétrale sur les pièces assemblées
- Cisaillement des vis
- Pince transversale
- Pince longitudinale
- Entraxe
- Longueur maximale d'assemblage
- Capacité du profil porté et mobilité cinématique.

Exemple :

$$M_{f \max} = w_{el} \cdot \sigma_e = qL^2/8 \text{ soit } q = w_{el} \cdot \sigma_e \cdot 8/L^2$$

$V_{\max} = q \cdot L/2$ à distribuer dans l'attache.

Rotation admissible fonction de l'entraxe et du jeu interne entre vis et perçages.

Exemples :

